

Parte I : Teoría de Grupos y Representaciones

Clase 1 : Primeras definiciones y Ejemplos

§3. Definiciones básicas

Definición 2.1.1. — Un **grupo** es un conjunto no vacío G dotado de una ley de composición interna

$$G \times G \longrightarrow G$$

$$(g_1, g_2) \longmapsto g_1 g_2$$

que satisface las siguientes condiciones:

1. **asociatividad:** para todos $g_1, g_2, g_3 \in G$ tenemos que

$$(g_1 g_2) g_3 = g_1 (g_2 g_3);$$

2. **elemento neutro:** existe un elemento $e \in G$ (necesariamente único) tal que para todo $g \in G$ tenemos que

$$ge = eg = g;$$

↳ Hay más notaciones!

(Id, 0, 1, etc)

3. **inverso:** para todo $g \in G$ existe un elemento $g^{-1} \in G$ (necesariamente único) tal que

$$gg^{-1} = g^{-1}g = e.$$

Cultura general (no lo
mencionamos en MAT214)

} semi - grupo } monóide

Idea : e, e' neutros
 $\Rightarrow e \cdot e' = e$ ✓
" "
 e'

Notación: Sea $g \in G$ y $n \in \mathbb{Z} \rightsquigarrow g^n := \begin{cases} g^{\text{n veces}} & \text{si } n > 0 \\ e & \text{si } n = 0 \\ g^{-1} \dots g^{-1} & \text{si } n < 0 \\ (-n) - \text{veces} \end{cases}$

En particular, $g^{m+n} = g^m \cdot g^n \quad \forall m, n \in \mathbb{Z}$

[Dey: Sea G un grupo. Decimos que G es **ABELIANO** (**o commutativo**) si $g_1 g_2 = g_2 g_1 \quad \forall g_1, g_2 \in G$.

→ Comunicación: En tal caso, escribimos $g_1 \cdot g_2 =: g_1 + g_2$
 (hay excepciones) $e =: 0$ y $g^{-1} =: -g$ (opuesto) → "Notación aditiva"

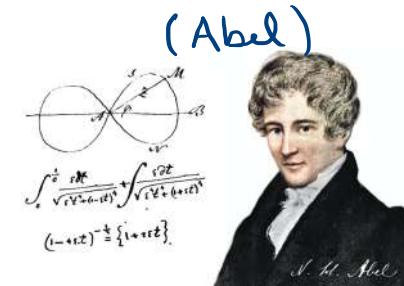
Definición 2.1.3 (anillo y cuerpo). — Sea $(A, +, \cdot)$ un conjunto no-vacío con dos leyes de composición interna. Se dice que A es un **anillo** si:

1. $(A, +)$ es un grupo abeliano.
2. (A, \cdot) es un monoido.
3. Para todos $a, b, c \in A$ se tiene que $a(b+c) = ab+ac$ y $(b+c)a = ba+ca$.

(distributividad)

Además, se dice que A es un **anillo abeliano** si $ab = ba$ para todos $a, b \in A$.

Finalmente, diremos que un anillo abeliano k es un **cuerpo** si $k \neq \{0\}$ y si $(k \setminus \{0\}, \cdot)$ es un grupo. (todo elemento $\neq 0$ posee inverso mult.)



Parte II de MAT214
 (cf. cuerpo localizado)
 "skew field"

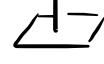
Ejercicio Sea G_i un grupo tq $g^2 = e \quad \forall g \in G_i$.

Probar que G_i es abeliano. ¿El recíproco es cierto?

Terminología: Sea G_i un grupo. Decimos que G_i es FINITO si el conjunto (subyacente a) G_i es finito.

$\Rightarrow |G_i|$ = cardinal de G_i . es llamado el ORDEN de G_i .

Veamos algunos ejemplos de grupos:

 Δ Si G_i y G_i' son grupos, entonces $G_i \times G_i'$ puede ser dotado de estructura de grupo mediante:  \rightarrow PRODUCTO DIRECTO

$$(g_1, g_1') \cdot (g_2, g_2') := (g_1 g_2, \underset{\substack{\uparrow \\ \text{en } G_i}}{g_1'} \underset{\substack{\leftarrow \\ \text{en } G_i'}}{g_2'})$$

Ejemplos

① Enteros: $(\mathbb{Z}, +)$ forma un grupo abeliano (infinito)

(\mathbb{Z}, \cdot) no son un grupo, $(\mathbb{Z} \setminus \{0\}, \cdot)$ tampoco (eg. $2^{-1} \notin \mathbb{Z}$)

② Cuerpos: Si k es un cuerpo (eg. $\mathbb{Q}, \mathbb{R}, \mathbb{C} \circ \mathbb{F}_p$) entonces $(k, +)$ y $(k \setminus \{0\}, \cdot)$ son grupos abelianos

③ Anillos abelianos: Sea A un anillo abeliano, entonces $(A, +)$ es un grupo abeliano.

Deg / Notación: $A^\times := \{a \in A \text{ tq } \exists b \in A \text{ que cumple } ab = 1\}$

→ UNIDADES DE A

$\Rightarrow (A^\times, \cdot)$ es un grupo abeliano. \triangleleft Si $A = k$ cuerpo, $k^\times = k \setminus \{0\}$.
 ↳ siempre que $A \neq \{0\}$ por definición!

Ejercicios Probar que $\mathbb{Z}^\times = \{-1, 1\}$.

④ Deg/Ejemplo: Sea $m \in \mathbb{N}^{>1}$, entonces $(\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}, +)$ donde

$$\mathbb{Z}/m\mathbb{Z} = \{[0]_m, [1]_m, \dots, [n-1]_m\} \quad \text{"enteros módulo } n\text{"}$$

es un grupo abeliano finito de orden n .

↳ lo llamaremos GRUPO CÍCLICO DE ORDEN n , y escribiremos simplemente $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ en lugar de $(\mathbb{Z}/m\mathbb{Z}, +)$.

⑤ Biyecciones: Sea X un conjunto $\neq \emptyset$

~) $\text{Bi}^{\text{g}}(X) = \{ f : X \rightarrow X \text{ biyectiva} \} \leftarrow \begin{array}{l} \text{grupo con} \\ \text{la comp. de} \\ \text{funciones} \end{array}$ $\{ \text{LaTeX} \}$ S_n

Caso particular importante: $X = \{1, 2, \dots, n\} \rightsquigarrow \text{Bi}^{\text{g}}(\{1, \dots, n\}) =: S_n$

GRUPO SIMÉTRICO
de orden $n!$

Ejercicio Probar que S_n no es abeliana si $n > 3$.

- Ejercicios**
- Describir todos los elementos de S_4
 - Calcular la "tabla de multiplicación" de S_3

⑥ Matrices invertibles sobre un cuerpo: Sea k un cuerpo

$$GL_n(k) := \{ M \in M_{n \times n}(k) \text{ invertible} \}$$

\nwarrow GRUPO GENERAL LINEAL \rightarrow no abelianos si $n > 2$

Más generalmente, si V es un k -esp (de dimensión arbitraria)

$$GL(V) := \{ \varphi : V \xrightarrow{\sim} V \text{ isomorfismo lineal} \}$$

Obs: $\lambda: V \cong k^n \rightsquigarrow GL(V) \cong GL_n(k)$ (escoger una base).

Más generalmente, definimos el GRUPO GENERAL AFÍN

$$GA(V) := \{ \varphi : V \xrightarrow{\text{biy}} V, x \mapsto \varphi(x) = u(x) + b, \text{ con } u \in GL(V), b \in V \}$$

\nwarrow "aplicación afín"

Ejercicio: $\lambda: \varphi(x) = u(x) + b \in GA(V)$, calcular $\varphi^{-1} \in GA(V)$

⑦ Matrices invertibles sobre un anillo abeliano:

Sea A un anillo abeliano $\neq \{0\}$, y $M_{m \times m}(A)$ el anillo de matrices $m \times m$ con coeficientes en A . Definimos

$$GL_m(A) := \{ M \in M_{m \times m}(A) \text{ tq } M \text{ es invertible} \} \xrightarrow{\exists M' \in M_{m \times m}(A) \text{ tq}} MM^{-1} = M'M = I_m$$

Lema útil: $GL_m(A) = \{ M \in M_{m \times m}(A) \text{ tq } \det(M) \in A^\times \}$

Dem: $\lambda: M \in M_{m \times m}(A)$ es invertible, i.e., $\exists M^{-1} \in M_{m \times m}(A)$ tq $MM^{-1} = I_m \Rightarrow \det(M)\det(M^{-1}) = 1$ en $A \Rightarrow \det(M) \in A^\times$ ✓
 $\lambda: \det(M) \in A^\times$, como $M \cdot {}^t \text{com}(M) = \det(M)I_m \rightsquigarrow M^{-1} = (\det M)^{-1} {}^t \text{com}(M)$ es la inversa de M (con coeficientes en A^\times) ✓ ■

Eg. $\lambda: A = k$ campo, $k^\times = k \setminus \{0\} \rightsquigarrow \det(M) \in k^\times \Leftrightarrow \det(M) \neq 0$.
 Eg. $GL_n(\mathbb{Z}) = \{ M \in M_{n \times n}(\mathbb{Z}) \text{ tq } \det(M) = \pm 1 \}$

§ 4. Sub-grupos y generadores

Dey: Sea G un grupo. Un subconjunto $H \subseteq G$ es llamado un **SUB-GRUPO**, y escribimos $H \leq G$, si:

- 1º) $e \in H$,
 - 2º) $h_1, h_2 \in H \Rightarrow h_1 h_2 \in H$ para todos $h_1, h_2 \in H$
 - 3º) $h \in H \Rightarrow h^{-1} \in H$ para todo $h \in H$
- H < G ó H ≤ G
si además H ≠ G

Es decir, "la ley de composición interna de G se restringe a H , dotándolo de estructura de grupo".

Ejercicio: Sea G un grupo y $\{H_i\}_{i \in I}$ una colección arbitraria de subgrupos de G . Probar que

$$\bigcap_{i \in I} H_i \subseteq G$$

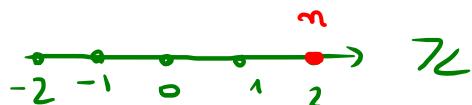
es un subgrupo de G .

Ejemplos

① Enteros: Los subgrupos de \mathbb{Z} son todos de la forma $n\mathbb{Z}$ para un único $n \in \mathbb{N}$.

En efecto: Sea $H \leq \mathbb{Z}$ subgrupo. Si $H \neq \{0\}$, definimos

$$n = n(H) := \min \{ H \cap \mathbb{N}^{>1} \}$$



Si $m \in H$ elementos arbitrarios, entonces la división euclídea implica que $m = qn + r$, con $0 \leq r < n \Rightarrow r \in H$ y luego $r = 0$
 $H \leq \mathbb{Z}$ n minimal

$\Rightarrow H = n\mathbb{Z} \stackrel{\text{def}}{=} \{ km, k \in \mathbb{Z} \}$ múltiplos de n . ■

② Grupos ortogonal (cf. MAT210)

$$O_n(\mathbb{R}) := \{ M \in M_{n \times n}(\mathbb{R}) \mid M^T M = I_n \}$$

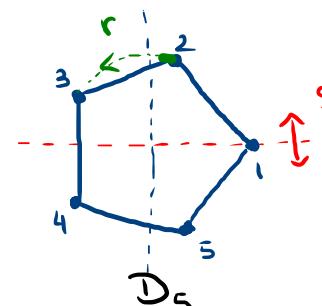
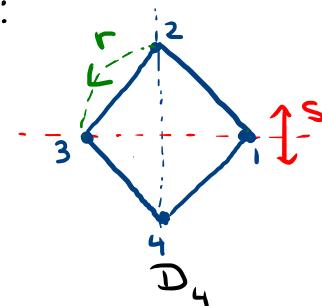
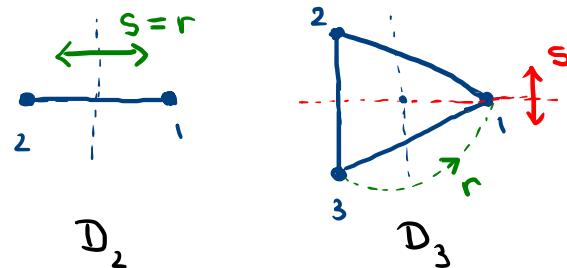
es un subgrupo de $GL_n(\mathbb{R})$.

(Similar: $U_n(\mathbb{C}) \subseteq GL_n(\mathbb{C})$ grupos unitarios)

Matrices que preservan
 $\langle \cdot, \cdot \rangle \iff \|\cdot\|_{\text{eucl}}$
 de \mathbb{R}^n

③ GRUPO DIEDRAL:

Sea $n > 2$ un entero. El grupo diedral D_n es el subgrupo de $O_2(\mathbb{R})$ de matrices que preservan los vértices de un polígono regular de n lados centrado en el origen:



→ ! En algunos textos D_{2n}

Sea r la rotación en $\frac{2\pi}{n}$ y s la simetría resp. a la recta pasando por el origen y un vértice $\Rightarrow D_n = \{ e = I_2, r, \dots, r^{n-1}, s, rs, \dots, r^{n-1}s \}$ con $rsrs = e \rightarrow |D_n| = 2n$

Ejercicios (Indicación: Considerar potencias de r , r^is y sri)