

Motivación: El álgebra exterior ΛV generaliza el concepto de formas multilinearas alternadas. El objetivo de esta sección es estudiar el caso simétrico.

Recordemos que una forma bilineal $B: V \times V \rightarrow k$ es simétrica si $B(x, y) = B(y, x)$ para todos $x, y \in V$. Equivalentemente, si $\hat{B}: V \otimes V \rightarrow k$ es la forma lineal asociada entonces $\hat{B}(x \otimes y) = \hat{B}(y \otimes x) \Leftrightarrow \hat{B}(x \otimes y - y \otimes x) = 0 \quad \forall x, y \in V$.

En particular, si denotamos por $J_2 \subseteq T^2 V = V \otimes V$ al sub-espacio generado por todos los tensores de la forma $x \otimes y - y \otimes x$ con $x, y \in V$, entonces $J_2 \subseteq \ker(\hat{B})$.

Concretamente: construiremos a partir de TV una "nueva" álgebra SV tal que para cada tensor $v_1 \otimes \dots \otimes v_d$ en TV asociaremos un "símbolo" $v_1 v_2 \dots v_d$ (ie, vector de SV) tal que $v_1 \dots v_d = v_{\sigma(1)} \dots v_{\sigma(d)}$ para toda permutación $\sigma \in S_d$. En particular, $v_1 v_2 = v_2 v_1$.

Dif: Sea V un k -vector y TV su álgebra tensorial. Sea $J \subseteq TV$ el sub-espacio generado por todos los tensores de la forma

$$a \otimes (v \otimes w - w \otimes v) \otimes b \quad \text{con } v, w \in V \text{ y } a, b \in TV.$$

Decirnos el álgebra simétrica de V como $SV := TV/J$ (\circ por $\text{Sym}(V)$), y denotarlos por $v_1 \dots v_d$ la imagen de $v_1 \otimes \dots \otimes v_d$ en el cuente. Más aún, la composición $V \hookrightarrow TV \rightarrow SV$ será denotada $j: V \rightarrow SV$.

Obs: Tal como en el caso de ΛV , el cuente $SV = TV/J$ es una k -álgebra. Más aún, la definición de J implica que la multiplicación

$$(v_1 \dots v_d, w_1 \dots w_e) \mapsto v_1 \dots v_d w_1 \dots w_e$$

es comutativa!

Teatrma (propiedad universal): El álgebra simétrica SV satisface la propiedad universal siguiente:

"Para todo aplicación lineal $f: V \rightarrow A$ a una k -álgebra comunitativa con unidad A , existe un único morfismo de álgebras $\hat{f}: SV \rightarrow A$ tal que el diagrama

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{f} & A \\ j \downarrow & \nearrow \exists! \hat{f} & \\ SV & & \end{array} \text{ es comunitativo (ie, } f = \hat{f} \circ j\text{)}".$$

Dem: Análoga a la propiedad universal de ΛV , reemplazando $I \subseteq TV$ por $J \subseteq TV$. ■

Corolario (fundamentalidad): Si $f: V \rightarrow W$ es una aplicación lineal entre k -vectores. Entonces, existe un único morfismo de k -álgebras $Sf: SV \rightarrow SW$ tal que

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{f} & W \\ j_V \downarrow & \nearrow Sf & \downarrow j_W \\ SV & \xrightarrow{\quad} & SW \end{array} \text{ es comunitativo (ie, } j_W \circ f = Sf \circ j_V\text{)}.$$

Más aún, $S(f \circ g) = Sf \circ Sg$.

Veamos ahora cómo describir el álgebra simétrica SV concretamente:

Recordemos que $T \subseteq TV$ es el sub-espacio generado por los tensores de la forma $a \otimes (v \otimes w - w \otimes v) \otimes b$ con $v, w \in V$ y $a, b \in TV$.

Para $d \in \mathbb{N}$, dejaremos $J_d := T \cap T^d V$ como el sub-espacio de T generado por elementos homogéneos de grado d . Luego, $T = \bigoplus_{d \geq 0} J_d$ y en particular

$$SV = \bigoplus_{d \in \mathbb{N}} S^d V \quad \text{donde } S^d V := T^d V / J_d$$

es la d -ésima potencia simétrica de V . En particular, SV es una \mathbb{k} -álgebra graduada.

Importante: Dado que los vectores no-nulos de T contienen los elementos de grado 2 de la forma $v \otimes w - w \otimes v$, tenemos que $T^0 V \cap T = \{0\}$ y $T^1 V \cap T = \{0\}$
 $\Rightarrow S^0 V \cong \mathbb{k}$ y $S^1 V \cong T^1 V \cong V$. En particular, $j: V \hookrightarrow SV$ es inyectivo.

Explícitamente: $SV = \mathbb{k} \oplus V \oplus S^2 V \oplus S^3 V \oplus \dots$

Más aún, si $f: V \rightarrow W$ aplicación lineal, entonces $Sf = \bigoplus_{d \geq 0} S^d f$, donde $S^d f: S^d V \rightarrow S^d W$ está dada por $(S^d f)(v_1, \dots, v_d) = f(v_1) \dots f(v_d)$.

El siguiente resultado resume las principales propiedades de las potencias simétricas $S^d V$:

Teorema: Sea V un \mathbb{k} -espacio y sea $d \in \mathbb{N}$. Entonces:

① La aplicación d -lineal $V^d \rightarrow S^d V$ dada por $(v_1, \dots, v_d) \mapsto v_1 \dots v_d$ es una aplicación d -lineal simétrica (i.e., $f(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(d)}) = f(v_1, \dots, v_d)$ para toda $\sigma \in S_d$). En particular, $(S^d V)^*$ es el \mathbb{k} -espacio de formas d -lineales simétricas en V .

② Si V es de dimensión finita n , entonces $SV \cong \mathbb{k}[X_1, \dots, X_n]$ es isomorfa al álgebra de polinomios en n variables. Más aún, si (e_1, \dots, e_m) es una base de V , entonces $SV \cong \mathbb{k}[X_1, \dots, X_m]$, $e_i \mapsto X_i$ es un isomorfismo.

③ Si V es de dimensión finita n y (e_1, \dots, e_m) es una base de V , entonces una base de $S^d V$ está dada por los $e_{i_1}^{k_1} \dots e_{i_r}^{k_r}$ para toda r -tupla con $1 \leq i_1 < \dots < i_r \leq n$ y enteros k_i tales que $k_1 + \dots + k_r = d$ (cf. polinomios homogéneos de grado d). Luego,

$$\dim_{\mathbb{k}} (S^d V) = \binom{m+d-1}{n-1} = \binom{m+d-1}{d}.$$

Añádase, si $V \neq 0$, el álgebra simétrica SV es de dimensión infinita.

④ Si $\text{car}(\mathbb{k})=0$, podemos pensar a $S^d V$ como un sub-espacio de $T^d V$ generado por tensores simétricos (i.e., $T \in T^d V$ tal que $\tilde{\sigma}(T)=T$ para toda $\sigma \in S_d$). En efecto, la aplicación de simetrización dada por

$$g: T^d V \rightarrow T^d V$$

$$v_1 \otimes \dots \otimes v_d \mapsto \frac{1}{d!} \sum_{\sigma \in S_d} v_{\sigma(1)} \otimes \dots \otimes v_{\sigma(d)}$$

Tiene imagen $J_d^d(V) \subseteq T^d V$ el sub-espacio de tensores simétricos y $\ker(g) = J_d$. En particular, $J_d^d(V) \cong S^d V = T^d V / J_d$.

Dem: La demostración es análoga al caso de $\Lambda^d V$ y queda como ejercicio. ■

Observación final: Supongamos que $\text{car}(k) = 0$. Entonces, toda matriz $M \in M_n(k)$ se escribe de manera única como suma de una matriz simétrica y anti-simétrica:

$$M = S + A, \text{ con } S = \frac{M + {}^t M}{2} \quad y \quad A = \frac{M - {}^t M}{2}$$

Del mismo modo, todo tensor en $T^2 V = V \otimes V$ puede escribirse como (suma de tensores de la forma):

$$v \otimes w = \frac{1}{2} (v \otimes w - w \otimes v) + \frac{1}{2} (v \otimes w + w \otimes v) = p(v \otimes w) + q(v \otimes w)$$

Es decir, como suma de un tensor anti-simétrico y un tensor simétrico, i.e.,

$$T^2 V = A^2 V \oplus \Lambda^2 V,$$

con $A^2 V \cong \Lambda^2 V$ y $\Lambda^2 V \cong S^2 V$ (Obs: Basta que $\text{car}(k) \neq 2$ en el caso $d=2$).

En general, para $d > 3$ tenemos una inducción $T^d V \cong A^d V \oplus \Lambda^d V$ pero ella es estricta: si $d=3$ calculamos

$$\begin{aligned} \dim_k(T^3 V) &= \dim_k(V \otimes V \otimes V) = n^3 > \dim_k(A^3 V) + \dim_k(\Lambda^3 V) = \binom{n}{3} + \binom{n+2}{3} \\ &= \frac{n(n-1)(n-2)}{6} + \frac{n(n+1)(n+2)}{6}. \end{aligned}$$

La parte faltante es un sub-espacio de $T^3 V$ de dimensión $\frac{2n(n^2-1)}{3}$. De hecho, es la suma directa de dos copias de cierto espacio vectorial denominado $S_{(2,1)}(V)$.

En general, existe una descomposición canónica

$$T^d V = V^{\otimes d} = \bigoplus_{\substack{\lambda_1 > \dots > \lambda_m > 0 \\ \lambda_1 + \dots + \lambda_m = d}} S_{(\lambda_1, \dots, \lambda_m)}(V)^{\oplus m_\lambda}$$

donde $m_\lambda \in \mathbb{N}^{>1}$ y los $S_{(\lambda_1, \dots, \lambda_m)}$ son los llamados funciones de Schur, que verificar (no escribimos los $\lambda_j = 0$):

$$\textcircled{1} \quad S_{(1, \dots, 1)}(V) \cong \Lambda^d V$$

$$\textcircled{2} \quad S_{(d)}(V) \cong S^d V$$

$$\textcircled{3} \quad \dim_k S_{(\lambda_1, \dots, \lambda_m)}(V) = \prod_{1 \leq i < j \leq m} \left(\frac{\lambda_i - \lambda_j + j - i}{j - i} \right).$$

Aquí, la factorialidad significa que para todo $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_m)$ y toda aplicación lineal $f: V \rightarrow W$, existe una única aplicación lineal inducida

$$S_\lambda(f): S_\lambda(V) \rightarrow S_\lambda(W)$$

con $S_\lambda(\text{Id}) = \text{Id}$ y $S_\lambda(f \circ g) = S_\lambda(f) \circ S_\lambda(g)$.

La construcción de los funciones de Schur está relacionada a la "teoría de representaciones" y a objetos combinatorios llamados "tablas de Young", pero eso es otra historia ...