

Motivación: Nos gustaría extender la noción de espacio euclídeano a espacios vectoriales complejos $V \cong \mathbb{C}^n$. Si $n=1$, (i.e., $V \cong \mathbb{C}$) podemos considerar el módulo de $z \in \mathbb{C}$ dado por $|z|^2 = z\bar{z} = h(z, z)$, donde

$$h: \mathbb{C} \times \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}, \quad h(z_1, z_2) = z_1 \bar{z}_2.$$

Sin embargo, h no es una forma bilineal compleja: h es \mathbb{C} -lineal en la 1^a variable, pero h es "anti-lineal" (o lineal conjugada) resp. a la 2^a variable:

$$h(z_1, \lambda z_2 + z_3) = \bar{\lambda} h(z_1, z_2) + h(z_1, z_3).$$

Dif: Sea $V \cong \mathbb{C}^n$ espacio vectorial complejo. Decimos que una función $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ es una forma hermitiana si h es:

- ① lineal en la primera variable: $h(\lambda x + y, z) = \lambda h(x, z) + h(y, z)$ } "sería lineal"
- ② anti-lineal en la segunda variable: $h(x, \lambda y + z) = \bar{\lambda} h(x, y) + h(x, z)$.
- ③ simétrica hermitiana: $h(x, y) = \overline{h(y, x)}$.

En particular, $h(x, x) \in \mathbb{R} \quad \forall x \in V$ y además $h(x, y) = 0 \Leftrightarrow h(y, x) = 0$.

Ejemplo: En \mathbb{C}^n , la forma $h: \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$ dada por

$$h((z_1, \dots, z_n), (w_1, \dots, w_n)) = z_1 \bar{w}_1 + z_2 \bar{w}_2 + \dots + z_n \bar{w}_n \text{ es hermitiana.}$$

Obs: Tal como en el caso de formas bilineales reales, podemos describir las formas hermitianas matricialmente: sea $B = (e_1, \dots, e_n)$ base de $V \cong \mathbb{C}^n$ y escribamos $x = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n, y = y_1 e_1 + \dots + y_n e_n \in V$. Entonces:

$$h(x, y) = h(x_1 e_1 + \dots + x_n e_n, y) = \sum_{j=1}^n x_j h(e_j, y) = \sum_{j=1}^n x_j h(e_j, \sum_{k=1}^n y_k e_k) = \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n x_j \bar{y}_k h(e_j, e_k).$$

Luego, si definimos $h_{jk} := h(e_j, e_k) \in \mathbb{C}$ entonces

$$h(x, y) = \sum_{1 \leq j, k \leq n} h_{jk} x_j \bar{y}_k.$$

Más aún, la simetría hermitiana $h(x, y) = \overline{h(y, x)}$ equivale a $h_{jk} = \overline{h_{kj}}$.

Dif: Sea $B = (e_1, \dots, e_n)$ una base de $V \cong \mathbb{C}^n$, y sea $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana.

Definimos la matriz de h resp. a B mediante

$$H = \text{Mat}_B(h) := (h_{jk})_{1 \leq j, k \leq n}, \text{ donde } h_{jk} := h(e_j, e_k).$$

Más aún, si $A = (a_{jk}) \in M_{n \times p}(\mathbb{C})$ definimos la matriz adjunta de A por:

$$A^* := {}^t \bar{A} = (\bar{a}_{kj}) \in M_{p \times n}(\mathbb{C}).$$

En particular, $H^* = H$ y diremos que H es una matriz hermitiana.

Obs: Si $A \in M_{n \times p}(\mathbb{C})$ y $B \in M_{p \times r}(\mathbb{C})$ entonces $(AB)^* = B^* A^*$.

! Importante: Sea $B = (e_1, \dots, e_m)$ base de $V \cong \mathbb{C}^m$ y sea $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana, con $H = \text{Mat}_B(h) = (h_{jk})$. Entonces, para $x = \sum_{j=1}^m x_j e_j + y = \sum_{k=1}^m y_k e_k$:

$$h(x, y) = \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^m x_j \bar{y}_k h(e_j, e_k) = \sum_{j=1}^m \sum_{k=1}^m x_j h_{jk} \bar{y}_k = {}^t X H \bar{Y},$$

donde $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$, $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^m$ vectores coordenados resp. a B .

Ejercicio Probar que si B' es otra base de V y $P = \text{Mat}_{B'}(B)$ es la matriz de cambio de base, entonces $H' = \text{Mat}_{B'}(h) = {}^t P H \bar{P}$.

Def: Sea $V \cong \mathbb{C}^m$ s.v. y sea $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana. La forma cuadrática hermitiana asociada a h es $Q: V \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$Q(x) = h(x, x) \text{ para todo } x \in V.$$

En particular, para todos $x \in V$ y $\lambda \in \mathbb{C}$ se cumple

$$Q(\lambda x) = h(\lambda x, \lambda x) = \lambda \bar{\lambda} h(x, x) = |\lambda|^2 Q(x).$$

Ejemplo: En \mathbb{C}^m , la forma cuadrática hermitiana

$$Q(z_1, \dots, z_m) = |z_1|^2 + \dots + |z_m|^2$$

está asociada a la forma hermitiana h del ejemplo anterior (pág 130).

Obs: Dado que $Q(x) = h(x, x) \in \mathbb{R}$ para todo $x \in V \cong \mathbb{C}^m$, tenemos que Q está también asociada a $B: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $B(x, y) := \text{Re}(h(x, y))$, la cual es bilineal real simétrica pues

$$B(y, x) = \text{Re } h(y, x) = \text{Re } \overline{h(x, y)} = \text{Re } h(x, y) = B(x, y).$$

En particular, Q es una forma cuadrática real en $V \cong \mathbb{R}^{2m}$. Más aún, ella verifica $Q(\lambda x) = |\lambda|^2 Q(x) \quad \forall x \in V, \lambda \in \mathbb{C}$.

Lema (fórmula de polarización): Sea $V \cong \mathbb{C}^m$ y $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana.

Si Q es la forma cuadrática hermitiana asociada a h , entonces:

$$\textcircled{1} \quad \text{Re } h(x, y) = \frac{1}{2} (Q(x+y) - Q(x) - Q(y)) = \frac{1}{4} (Q(x+y) - Q(x-y))$$

$$\textcircled{2} \quad \text{Im } h(x, y) = \frac{1}{2i} (Q(x+iy) - Q(x) - Q(y)) = \frac{1}{4} (Q(x+iy) - Q(x-iy))$$

luego, $h(x, y) = \frac{1}{4} (Q(x+iy) - Q(x-iy) + i Q(x+iy) - i Q(x-iy))$

está completamente determinada por Q .

Dem: La fórmula de polarización real aplicada a $B(x, y) = \text{Re } h(x, y)$ da $\textcircled{1}$ ✓

Dado que $\forall z \in \mathbb{C}$ se tiene $\text{Im}(z) = \text{Re}(-iz)$ tenemos que

$$\text{Im } h(x, y) = \text{Re}(-i h(x, y)) = \text{Re } h(x, iy),$$

por lo que $\textcircled{2}$ se obtiene de $\textcircled{1}$ reemplazando y por iy , y usando que

$$Q(iy) = i|i|^2 Q(y) = Q(y) \quad \checkmark \quad \text{Finalmente, } h(x, y) = \text{Re } h(x, y) + i \text{Im } h(x, y). \blacksquare$$

Dif: Sea $V \cong \mathbb{C}^n$ ev. y $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana. Dada \mathcal{B} una base de V , definimos el rango de h (\circ de Q) como $rg(h) := rg(H)$, donde H es la matriz de h resp. a \mathcal{B} . Decimos que h (\circ que Q) es no-degenerada si $rg(h) = \dim_{\mathbb{C}}(V) = n$, i.e., $H \in GL_n(\mathbb{C})$ es invertible.

Obs: La fórmula de cambios de base $H' = {}^t P H \bar{P}$ implica $rg(H) = rg(H')$.

Ejercicios Determinar la forma hermitiana de \mathbb{C}^n asociada a

$$Q(z_1, \dots, z_m) = |z_1|^2 + \dots + |z_p|^2 - |z_{p+1}|^2 - \dots - |z_{p+q}|^2, \quad (p+q \leq n)$$

y determinar su rango.

El hecho que $h(x, y) = 0 \Leftrightarrow h(y, x) = 0$ para una forma hermitiana h nos permite definir la noción de ortogonalidad:

Dif: Sea $V \cong \mathbb{C}^n$ ev. y $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana. Diremos que:

① Dos vectores $x, y \in V$ son ortogonales respecto a h (\circ de Q) si $h(x, y) = 0$.

② Si $U \subseteq V$ sub-conjunto no-vacio, el sub-espacio

$$U^\perp = U^{h^\ast} = U^{\perp_h} := \{y \in V \text{ tq } \forall x \in U, h(x, y) = 0\}$$

es el ortogonal de U .

③ El kernel de h (\circ de Q) es

$$\ker(h) = \ker(Q) := \{x \in V \text{ tq } \forall y \in V, h(x, y) = 0\} = V^\perp$$

④ Un vector $x \in V$ es isotropo si $Q(x) = h(x, x) = 0$.

Ejemplo: En \mathbb{C}^2 , la forma cuadrática hermitiana $Q(z_1, z_2) = |z_1|^2 - |z_2|^2$ está asociada a $h((z_1, z_2), (w_1, w_2)) = z_1 \bar{w}_1 - z_2 \bar{w}_2$, cuya matriz resp. a la base canónica de \mathbb{C}^2 es $H = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow h$ es no-degenerada. Notar que $\ker(h) = \{0\} \neq \{(z_1, z_2) \in \mathbb{C}^2 \text{ tq } |z_1| = |z_2|\}$ (vectores isotropos).

Teorema: Sea $V \cong \mathbb{C}^n$ ev. y $h: V \times V \rightarrow \mathbb{C}$ forma hermitiana. Entonces, para todo $U \subseteq V$ sub-ev se tiene que:

① $U \subseteq (U^\perp)^\perp$ y $\dim_{\mathbb{C}}(U^\perp) \geq \dim_{\mathbb{C}}(V) - \dim_{\mathbb{C}}(U)$

② $\ker(h) = \{0\} \Leftrightarrow h$ es no-degenerada.

③ Si h es no-degenerada, entonces

$$U = (U^\perp)^\perp \text{ y } \dim_{\mathbb{C}}(U^\perp) = \dim_{\mathbb{C}}(V) - \dim_{\mathbb{C}}(U).$$

④ Si $U \cap U^\perp = \{0\}$ entonces $V = U \oplus U^\perp$ (sin suponer necesariamente que h es no-degenerada; en cuyo caso la condición $U \cap U^\perp = \{0\}$ siempre se cumple).

Dem: La prueba es idéntica al caso de formas bilineales simétricas (Ejercicios). ■