

GUIA 4 DE EJERCICIOS (MAT210)

PEDRO MONTERO

DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA, UNIVERSIDAD TÉCNICA FEDERICO SANTA MARÍA

Sea k un cuerpo, y sea V un k -espacio vectorial de dimensión finita $\dim_k(V) = n$.

1. Sea A un grupo abeliano y $B \subseteq A$ un sub-grupo. Determinar cuándo la proyección canónica al cociente $\pi : A \rightarrow A/B$ es **inyectiva**.
2. Sea $V = \mathbb{R}^3$ y $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canónica. Sea $\Pi = \text{Vect}_{\mathbb{R}}(e_1, e_2)$ el plano xy . Describir, tanto gráficamente como en términos de una base, el espacio cociente V/Π y la proyección canónica $\pi : V \rightarrow V/\Pi$.
3. Sea $f : V \rightarrow W$ una aplicación lineal y sea $U \subseteq V$ un sub-espacio vectorial. Sea $T \subseteq W$ un sub-espacio vectorial tal que $u(U) \subseteq T$. Probar que f induce una aplicación lineal

$$\hat{g} : V/U \rightarrow W/T,$$

y describirla en términos de $f : V \rightarrow W$, $\pi_U : V \rightarrow V/U$ y $\pi_T : W \rightarrow W/T$.

Indicación: Considerar la aplicación $g := \pi_T \circ f$ y verificar la propiedad universal del cociente.

4. El objetivo de este ejercicio es dar una demostración alternativa al hecho de que todo endomorfismo $u : V \rightarrow V$ tal que $P_u \in k[X]$ escinde sobre k es trigonalizable (ver §19). Sea $u : V \rightarrow V$ tal que $P_u(X) = \prod_{j=1}^n (X - \lambda_j)$ escinde sobre k con raíces (no necesariamente diferentes) $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in k$. Probaremos que existe una base \mathcal{B} de V tal que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ es triangular superior con coeficientes diagonales $\lambda_1, \dots, \lambda_n$:
 - (a) Verificar que la conclusión es cierta si $n = \dim_k(V) = 1$.
 - (b) Supongamos que $n \geq 2$. Probar que, dado que P_u escinde sobre k , existe al menos un vector propio $v_1 \in V$ y deducir que $\dim_k(V/L) = n - 1$, donde $L = \text{Vect}_k(v_1)$.
 - (c) Probar que u induce un endomorfismo $u_{V/L} : V/L \rightarrow V/L$ y que $P_{u_{V/L}}(X) = \prod_{j=2}^n (X - \lambda_j)$.
 - (d) Deducir, usando inducción en $n = \dim_k(V)$, que V/L admite una base $\mathcal{D} = (v_2, \dots, v_n)$ tal que $D = \text{Mat}_{\mathcal{D}}(u_{V/L})$ es triangular superior con coeficientes diagonales $\lambda_2, \dots, \lambda_n$. Sean $e_2, \dots, e_n \in V$ tales que $u_{V/L}(e_i) = v_i$ para $i \in \{2, \dots, n\}$, probar (c.f. demostración del teorema del rango) que $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ es una base de V y que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$ tiene la forma deseada.
5. Sea $u : V \rightarrow W$ aplicación lineal. Probar que la aplicación transpuesta ${}^t u : W^* \rightarrow V^*$ es lineal.
6. Sea V un k -espacio vectorial de dimensión n . Sea \mathcal{B} una base de V , y sea \mathcal{B}^* la correspondiente base dual de V^* .
 - (a) Sea \mathcal{C} otra base de V , y sea \mathcal{C}^* la correspondiente base dual de V^* . Si denotamos por $P = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\mathcal{C}) \in \text{GL}_n(k)$ la matriz de cambio de base (ver §5), probar que $\text{Mat}_{\mathcal{B}^*}(\mathcal{C}^*) = {}^t P^{-1}$ es la matriz de cambio de base de las bases duales.
 - (b) Probar, a partir de lo anterior y de la propiedad de reflexividad, que para toda base \mathcal{D} de V^* existe una única base \mathcal{B} de V tal que $\mathcal{B}^* = \mathcal{D}$ es la correspondiente base dual. Típicamente, decimos que \mathcal{B} es la base **pre-dual** de \mathcal{D} .
 - (c) Sea $V = \mathbb{R}^3$ y $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canónica. Consideremos la familia $\mathcal{C} = (v_1, v_2, v_3)$, donde $v_1 = e_1 - e_2$, $v_2 = e_1 + e_2$, $v_3 = e_3$. Probar que \mathcal{C} es una base de \mathbb{R}^3 y usar el punto (a) para calcular \mathcal{C}^* en términos de $\mathcal{B}^* = (e_1^*, e_2^*, e_3^*)$.
7. Supongamos que $\dim_k(V) = n$, y sean $f_1, \dots, f_n \in V^*$ formas lineales. Demostrar que f_1, \dots, f_n generan V^* si y sólo si

$$\ker(f_1) \cap \dots \cap \ker(f_n) = \{0\}.$$

8. Sea $V = \mathbb{R}[X]_d$ el \mathbb{R} -espacio vectorial de polinomios reales en la variable X de grado $\leq d$. Sean $a_0, \dots, a_d \in \mathbb{R}$ tales que $a_i \neq a_j$ si $i \neq j$, y que fijamos durante todo el ejercicio. Consideremos las formas lineales $f_0, \dots, f_d \in V^*$ dadas por $f_i(P) := P(a_i)$ para $i \in \{0, \dots, d\}$.

(a) Demostrar que $\mathcal{B}^* = (f_0, \dots, f_d)$ es una base de V^* .

Indicación: Usar el Ejercicio 7.

(b) Deducir, a partir de lo anterior, que la **matriz de Vandermonde** (c.f. Quiz 1, Problema 2) dada por $A(a_0, \dots, a_d) := (a_i^j)_{0 \leq i, j \leq d}$ es invertible.

(c) Determinar la base pre-dual (ver Ejercicio 6.(b)) de \mathcal{B}^* , i.e., la única base \mathcal{B} de V tal que \mathcal{B}^* es la correspondiente base dual.

(d) (**Interpolación de Lagrange**): Dados números reales $b_0, \dots, b_d \in \mathbb{R}$, determinar un polinomio real $P(X)$ de grado $\leq d$ tal que $P(a_i) = b_i$ para todo $i \in \{0, \dots, d\}$.

9. Sea V un k -espacio vectorial de dimensión finita, y sean $U, W \subseteq V$ sub-conjuntos no-vacíos de V .

(a) Probar que $U \subseteq W$ implica que $W^\circ \subseteq U^\circ$, y que $(U \cup W)^\circ = U^\circ \cap W^\circ$.

(b) Demostrar que, si identificamos V y V^{**} mediante la evaluación canónica $\psi : V \rightarrow V^{**}$, entonces $U \subseteq (U^\circ)^\circ$ y $U^\circ + W^\circ \subseteq (U \cap W)^\circ$. Probar que si adicionalmente suponemos que los sub-conjuntos $U, W \subseteq V$ son sub-espacios vectoriales, entonces se tienen las igualdades $U = (U^\circ)^\circ$ y $U^\circ + W^\circ = (U \cap W)^\circ$.

10. Sean U, V y W tres k -espacios vectoriales de dimensión finita, y sean $u : V \rightarrow W$ y $v : W \rightarrow U$ aplicaciones lineales. Probar que ${}^t(v \circ u) = {}^t u \circ {}^t v$ y que ${}^t \text{Id}_V = \text{Id}_{V^*}$.

11. Sea $Q : k^n \rightarrow k$ la forma cuadrática dada por

$$Q(x_1, \dots, x_n) = \sum_{1 \leq i \leq j \leq n} a_{ij} x_i x_j.$$

Sea $B : k^n \rightarrow k^n \rightarrow k$ sea la (única) forma bilineal simétrica asociada a Q (mediante la fórmula de polarización). Probar que la matriz $A_{\mathcal{B}} = (b_{ij})$ de la forma bilineal B , respecto a la base canónica $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de k^n , está dada por

$$b_{ii} = a_{ii}, \quad b_{ij} = \frac{1}{2} a_{ij} \text{ si } i < j, \quad b_{ij} = \frac{1}{2} a_{ji} \text{ si } i > j.$$

Deducir de lo anterior la forma bilineal simétrica asociada a la forma cuadrática $Q : k^2 \rightarrow k$ dada por $Q(x_1, x_2) = ax_1^2 + bx_1x_2 + cx_2^2$.

12. Probar que toda forma cuadrática $Q : V \rightarrow k$ de rango 1 es de la forma $Q(x) = \mu f(x)^2$ para ciertos $\mu \in k$ y $f \in V^*$.

13. Sea $B : V \rightarrow V \rightarrow k$ forma bilineal. Supongamos que para todos $x, y \in V$ la condición $B(x, y) = 0$ implica que $B(y, x) = 0$. Probar que necesariamente B es una forma bilineal simétrica o bilineal alternada (ver §9).

Indicación: Considerar la expresión $B(x, B(x, y)z - B(x, z)y)$.

14. Sea $V = M_n(k)$ el k -espacio vectorial de todas las matrices cuadradas $n \times n$ con coeficientes en k . Probar que la aplicación

$$\text{tr} : M_n(k) \times M_n(k) \rightarrow k, \quad (A, B) \mapsto \text{tr}(AB)$$

es una forma bilineal, que es simétrica y no-degenerada.

15. Sea $V = M_2(\mathbb{R})$ el \mathbb{R} -espacio vectorial de matrices 2×2 con coeficientes reales. Consideremos la aplicación $Q : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $Q(A) = \det(A) - \frac{1}{4} \text{tr}(A)^2$.

¹Recordar que si $V_1, V_2 \subseteq V$ son sub-espacios vectoriales, entonces $V_1 + V_2 = \text{Vect}_k(V_1, V_2)$ es el espacio vectorial generado por V_1 y V_2 (ver §14).

- (a) Demostrar que Q es una forma cuadrática no-degenerada. Expresar $Q(A)$ en términos de $\text{tr}(A)$ y de $\text{tr}(A^2)$.
- (b) Determinar la forma bilineal simétrica B asociada a Q , y calcular $\ker(B)$.
16. Sea $B : V \times V \rightarrow k$ una forma bilineal simétrica, y sean $U, W \subseteq V$ sub-conjuntos no-vacíos de V .
- (a) Probar que $U \subseteq W$ implica que $W^\perp \subseteq U^\perp$, y que $(U \cup W)^\perp = U^\perp \cap W^\perp$.
- (b) Demostrar que $U \subseteq (U^\perp)^\perp$ y $U^\perp + W^\perp \subseteq (U \cap W)^\perp$. Probar que si adicionalmente suponemos que los sub-conjuntos $U, W \subseteq V$ son sub-espacios vectoriales y que $B : V \times V \rightarrow k$ es una forma bilineal no-degenerada, entonces se tienen las igualdades $U = (U^\perp)^\perp$ y $U^\perp + W^\perp = (U \cap W)^\perp$.
- (c) Dar un ejemplo de una forma $B : V \times V \rightarrow k$ degenerada (i.e., $\text{rg}(B) < \dim_k(V)$) y sub-espacios vectoriales $U, W \subseteq V$ tales que las inclusiones $U \subsetneq (U^\perp)^\perp$ y $U^\perp + W^\perp \subsetneq (U \cap W)^\perp$ sean estrictas.

17. Sea $Q : V \rightarrow k$ una forma cuadrática dada por una combinación lineal con coeficientes no-nulos de cuadrados de formas lineales $f_1, \dots, f_r \in V^*$ linealmente independientes, i.e.,

$$Q = \lambda_1 f_1^2 + \dots + \lambda_r f_r^2,$$

donde $\lambda_i \neq 0$ para todo $i \in \{1, \dots, r\}$. Sea $B : V \times V \rightarrow k$ la (única) forma bilineal simétrica asociada a Q . Demostrar que $\text{rg}(Q) := \text{rg}(B) = r$ y que $\ker(Q) := \ker(B)$ está dado por

$$\ker(Q) = \ker(f_1) \cap \dots \cap \ker(f_r).$$

18. Sea $Q : V \rightarrow k$ una forma cuadrática y sean $e_1, \dots, e_r \in V$ vectores ortogonales respecto a Q (i.e., ortogonales respecto a la forma bilineal simétrica $B : V \times V \rightarrow k$ asociada a Q). Probar el **teorema de Pitágoras**:

$$Q(e_1 + \dots + e_r) = Q(e_1) + \dots + Q(e_r).$$

§30. Ortogonalidad respecto a una forma cuadrática (resumen):

A continuación resumimos los conceptos y resultados necesarios para resolver los ejercicios 16–18, que serán discutidos durante la primera parte de la clase del día Lunes 15 de Junio, y que serán evaluados en el Certamen 2.

Definición: Sea $B : V \times V \rightarrow k$ una forma bilineal simétrica. Decimos que

1. Los vectores $x, y \in V$ son **ortogonales** (respecto a B o, equivalentemente, respecto a la forma cuadrática Q asociada a B) si $B(x, y) = 0$.
2. Sea $U \subseteq V$ un sub-conjunto no-vacío. Definimos el **ortogonal de U** como

$$U^\perp = \{y \in V \mid B(x, y) = 0 \text{ para todo } x \in U\}.$$

3. Un vector $x \in V$ es **isótropo** si $Q(x) = B(x, x) = 0$ (i.e., si x es ortogonal a sí mismo).

Lema: Sea $B : V \times V \rightarrow k$ una forma bilineal simétrica, y sea $\widehat{B} : V \rightarrow V^*$, $y \mapsto B^y = B(\cdot, y)$ definida en §29. Sea $U \subseteq V$ un sub-conjunto no-vacío. Entonces,

$$U^\perp = \widehat{B}^{-1}(U^\circ).$$

En particular, $U^\perp \subseteq V$ es un sub-espacio vectorial de V . Más aún, $U^\perp \cong U^\circ$ si B es no-degenerada.

Teorema: Sea $B : V \times V \rightarrow k$ una forma bilineal simétrica y $U \subseteq V$ un sub-espacio vectorial. Entonces,

$$\dim_k(U) + \dim_k(U^\perp) \geq \dim_k(V) \quad \text{y} \quad U \subseteq (U^\perp)^\perp.$$

Más aún, si B es no degenerada entonces se tienen las igualdades:

$$\dim_k(U) + \dim_k(U^\perp) = \dim_k(V) \quad \text{y} \quad U = (U^\perp)^\perp.$$

⚠ ¡Atención! Incluso si $B : V \times V \rightarrow k$ es no-degenerada, **no** necesariamente tenemos que $V = U \oplus U^\perp$. Por ejemplo, si $V = \mathbb{R}^2$ y $B((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = x_1y_1 - x_2y_2$ entonces la recta $U = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 = x_2\}$ verifica $U = U^\perp$ (i.e., es una recta de vectores isótropos). Luego, $\dim_{\mathbb{R}}(U) + \dim_{\mathbb{R}}(U^\perp) = 2$ (tal como lo indica el teorema anterior), pero $U \cap U^\perp \neq \{0\}$.

Definición: Sea $B : V \times V \rightarrow k$ una forma bilineal simétrica. Decimos que una base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de V es **ortogonal** respecto a la forma bilineal B (o, equivalentemente, respecto a la forma cuadrática Q asociada a B) si $B(e_i, e_j) = 0$ para $i \neq j$.

Observación: Matricialmente, \mathcal{B} es ortogonal respecto a B si la matriz $A_{\mathcal{B}} = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(B)$ es **diagonal**:

$$A_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} B(e_1, e_1) & & & \\ & B(e_2, e_2) & & \\ & & \ddots & \\ & & & B(e_n, e_n) \end{pmatrix}.$$

⚠ Es importante notar que B es no-degenerada si y sólo si $Q(e_i) = B(e_i, e_i) \neq 0$ para todo $i \in \{1, \dots, n\}$.

Teorema: Toda forma bilineal simétrica posee una base ortogonal.

Corolario: Toda forma cuadrática $Q : V \rightarrow k$ en un k -espacio vectorial V de dimensión n es combinación lineal de n cuadrados de formas lineales, i.e.,

$$Q = \lambda_1 f_1^2 + \dots + \lambda_n f_n^2$$

para ciertos $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in k$ y ciertas formas lineales $f_1, \dots, f_n \in V^*$.

⚠ ¡Atención! La demostración del corolario anterior nos permite ser más precisos: si $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ es una base de V que ortogonal respecto a la forma bilineal simétrica B asociada a Q , entonces se tiene que $Q = \sum_{j=1}^n Q(e_j)(e_j^*)^2$.